

<b>Tesztkörnyezet generálás önvezető autók számára</b>	
Fénykép helye 2x3 cm	<b>Gujgiczer Anna I. évf, (MSc) mérnökinformatikus szakos hallgató</b> <b>Konzulens: Farkas Rebeka doktorandusz, MIT</b> <b>Kritikus rendszerek főspecializáció</b> <b>Önálló laboratórium 1. összefoglaló</b> <b>2017/18. II. félév</b>

Napjainkban kiemelten fontos és felkapott tudományterület az önvezető autók tesztelése. Így a tanszéken is kialakult egy ilyen projekt, az AI-Safety, aminek keretein belül végeztem az önálló laboratóriumi munkámat.

A projektben való feladatomban az, hogy veszélyes tesztkörnyezeteket, szituációkat generáljak, melyeket utána egy szimulátorban kell teljesítenie az önvezető járműnek.

Féléves munkám során eljutottam addig, hogy a szimulátorral kompatibilis, környezetet leíró metamodellnek megfelelő tesztkörnyezeteket tudok generálni. Ezek diverzitása paraméterezhető, illetve ha egy olyan példánymodell alapján kezdődik a generálás, mely veszélyes helyzetet ír le, akkor a további generált tesztkörnyezetek is veszélyes helyzeteket fognak tükrözni.

Munkám itt nem ér véget, jövőbeli tervem még ezt a generálást evolúciós algoritmussal javítani.