

Adatfolyam hálók: széthajtogatás

Az alábbi táblázatban egy adatfolyam háló modell látható. A hálónak két csomópontja van:

- a master: $mst = (\{wd\}, \{out\}, \{sm_0, sm_1\}, sm_0, \{r1, r2, r3, r4\}, \{ok, err, b0, b1\})$,
- és a checker: $chk = (\{out\}, \{wd\}, \{sc_0, sc_1\}, sc_0, \{r5, r6, r7\}, \{b0, b1, ok, err\})$.

A modellben két darab *egy kapacitású* csatornát definiáltunk: az out jelű a $\{\emptyset, b0, b1\}$ állapotokban lehet (ahol \emptyset az üres halmazt, tehát az üres csatornát jelöli), míg a wd jelű a $\{\emptyset, ok, err\}$ állapotokat veheti fel. A tüzelési szabályokat az alábbi táblázatban adtuk meg:

mst csomópont, $M_{mst}=\{ok, err, b0, b1\}$	chk csomópont, $M_{chk}=\{b0, b1, ok, err\}$
r1 = $\langle sm_0; wd=ok; sm_1; out=b0 \rangle$	r5 = $\langle sc_0; out=b0; sc_1; wd=ok \rangle$
r2 = $\langle sm_1; wd=ok; sm_0; out=b1 \rangle$	r6 = $\langle sm_1; out=\emptyset; sm_0; wd=\emptyset \rangle$
r3 = $\langle sm_1; wd=\emptyset; sm_0; out=\emptyset \rangle$	r7 = $\langle sm_1; out=\emptyset; sm_0; wd=\emptyset \rangle$
r4 = $\langle sm_1; wd=err; sm_0; out=b1 \rangle$	

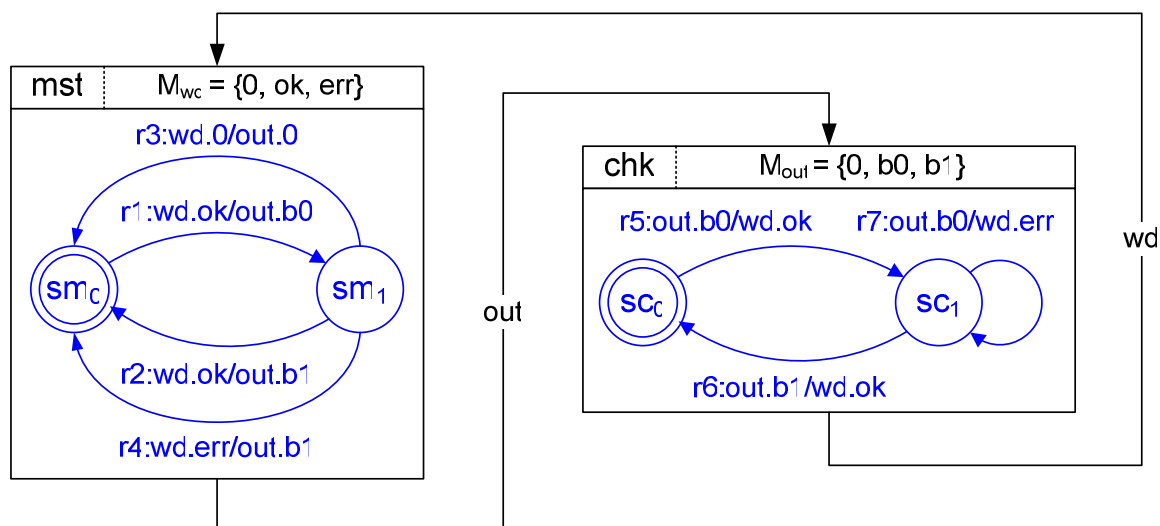
Például az r3 szabály jelentése: az mst csomópont sm_1 állapotból sm_0 állapotba kerül, eközben a wd bemeneti csatornáról nem vesz el, és az out kimeneti csatornára nem tesz ki semmit.

A modell szerint a master csomópont váltakozva 'b0', 'b1' tokeneket generál, de néha hibázik. Ezt ellenőrzi a checker csomópont, aki az általa kiadott 'ok' és 'err' tokenekkel jelzi az eredményt. A kezdőállapotban az out csatorna üres, a wd csatornában egy 'ok' token van.

Megoldás

Széthajtogatás 1. lépése: a grafikus adatháló modell elkészítése

A formális leírás (a struktúrát a csomópontok leírása adja meg!) tüzelési szabályok alapján kialakítjuk a csomópontok működését leíró állapotgép modellt.



1. ábra: Adatfolyam háló grafikus modellje

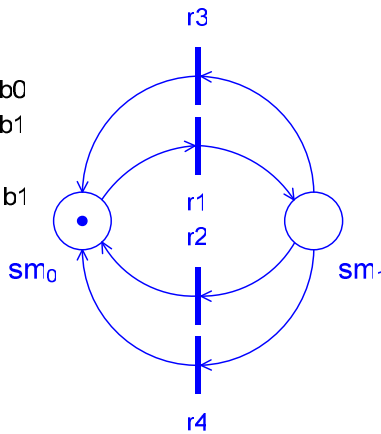
Széthajtogatás 2. lépése: a csomópontok Petri háló modelljének kialakítása

A csomópontok Petri háló modelljének kialakítása triviális feladat, hiszen csak egy állapotgép modell Petri hálós megfelelőjét kell kialakítani. Nyilván ez egy állapotgép (SM) alosztályba tartozó hálót eredményez, amelyben az állapot-csomópontoknak a Petri háló helyei, a tüzelési szabályoknak a megfelelően irányított élekkel kiegészített tranzíciók, a

kezdőállapotnak pedig a megfelelő helyekre tett tokenekkel megadott kezdő token eloszlás felel meg.

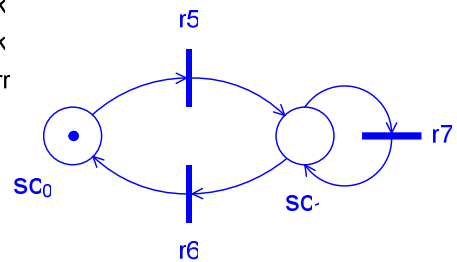
mst

r1 wd ok/out b0
 r2 wd ok/out b1
 r3 wd 0/out 0
 r4 wd err/out b1



chk

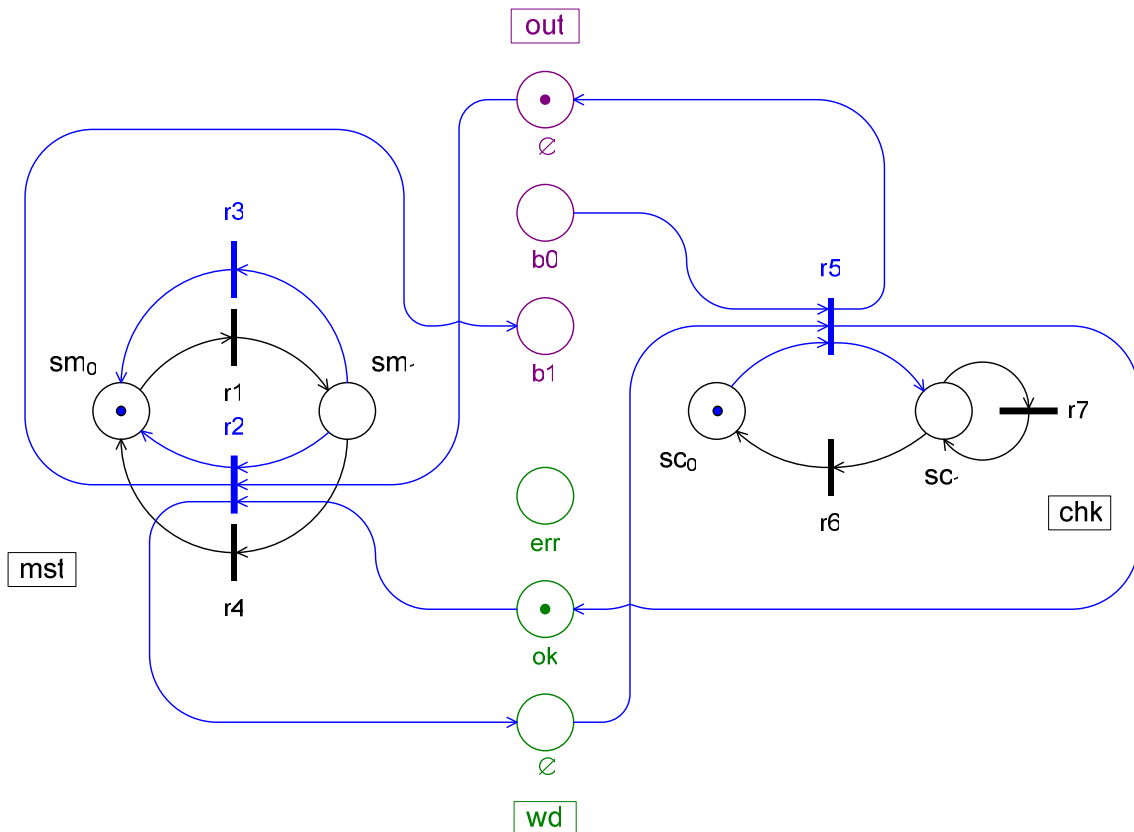
r5 out b0/wd ok
 r6 out b1/wd ok
 r7 out b0/wd err



2. ábra: Adatfolyam csomópontok “széthajtogatása”

Széthajtogatás 3. lépése: a csatornák modellje és kapcsolat a tüzelési szabályokkal

A következő lépésben elkészítjük a csatornák Petri háló modelljét. Ez egy 1 kapacitású csatornánál egyszerűen annyi helyből áll, amekkora a csatorna tokenkészlete (+1 hely az üres állapotnak), hiszen a csatorna ennyiféle állapotban lehet (2 vagy több kapacitású csatornánál a helyzet egészen más! Hiszen ott token n-esekkel kell dolgoznunk, ahol a sorrend is számít!).



3. ábra: A csatornák modellje és a tüzelési szabályok (az ábrán az r_2, r_3 és r_5) kapcsolata a csatornákkal

Az ábrán a lila szín az out csatornát, a zöld a wd csatornát jelöli. Természetesen itt is meg kell adnunk a csatornák kezdőállapotának megfelelő kezdő tokeneloszlást.

Miután megalkottuk a csatornák modelljét, meg kell teremteni a csomópontok és a csatornák kapcsolatát, ami a tüzelési szabályokon keresztül valósul meg. A fenti ábrán az $r_2,$

r3 és r5 szabályokat ábrázoltuk (kék színnel). A többi szabály „széthajtogatása” ezek alapján már önállóan elvégezhető.

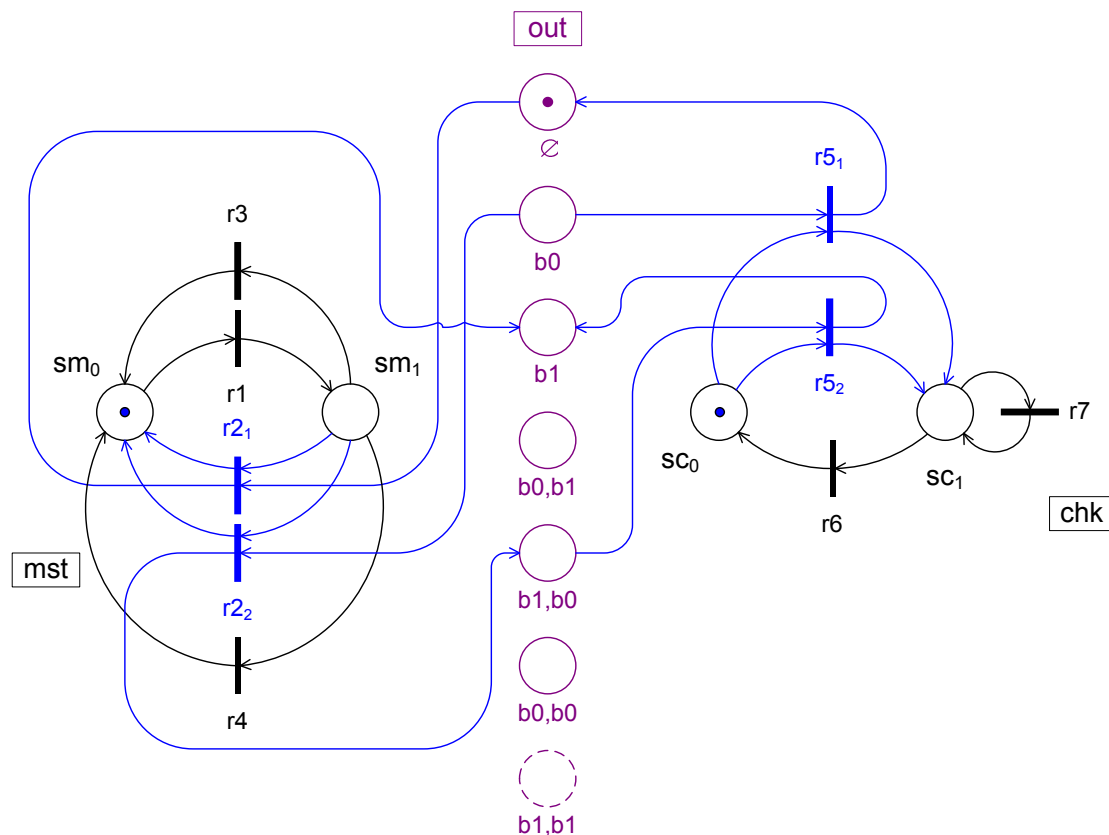
Az r2-es szabály magyarázata: ez a szabály – miközben a csomópont állapotát sm_0 -ból sm_1 -be viszi át – a wd csatornáról elvesz egy 'ok' tokenet (és ezzel kiüríti a wd csatornát, hiszen az 1 kapacitású), és az out csatornára kitesz egy 'b1' tokenet. Ez utóbbit (szintén az 1 kapacitású kimeneti csatorna miatt) csak akkor teheti meg, amikor a csatorna üres.

Az r5-ös szabály modellje az r2-eshez hasonlóan adódik. Az r3-as szabály érdekes: mivel ez a szabály nem igényel tokenet a bemenő csatornáról és nem tesz ki tokenet a kimenő csatornára, így ezekkel nincs is kapcsolata, csak az csomópont állapotát változtatja meg a csatornákét nem.

Széthajtogatás 2 kapacitású csatorna esetén

Ha a példában pl. az out csatorna 2 kapacitású lenne, hogyan kellene a széthajtogatást elvégezni? Ez esetben egyrészt a csatorna modellje összetettebb, hiszen nem csak egyedi tokenek, hanem 2 hosszúságú token szekvenciák lehetnek a csatornában.

A tüzelési szabályok végrehajtása is bonyolódik. Egyetlen tranzíció már nem tudja leírni a szabály működését, hiszen nem csak egy üres csatornába lehet egy tokenet betenni, hanem egy 1 tokenet tartalmazó csatornába is egy újabbat (illetve kivenni is lehet egy 2 tokenet tartalmazó csatornából egyet). A csatorna állapotának megváltoztatásakor pedig figyelembe kell venni a FIFO működést. Az alábbi ábra erre mutat példát (csak az alapgondolatot vázolva fel: a wd csatornát az egyszerűség kedvéért elhagytuk, és az r2-es és r5-ös szabályok széthajtogatásának sem az összes lehetőségét rajzoltuk fel).



4. ábra: Széthajtogatás 2 kapacitású csatorna esetén