

Petri hálók strukturális tulajdonságai Invariánsok és számításuk

dr. Bartha Tamás

dr. Majzik István

dr. Pataricza András

BME Méréstechnika és Információs Rendszerek Tanszék

Vizsgálati lehetőségek (ismétlés)

Az elemzés mélysége szerint:

- Szimuláció ← Egy-egy trajektória bejárása
- Állapottér bejárása ← Minden trajektória bejárása (kimerítő bejárás)
 - elérhetőségi gráf analízis
 - dinamikus (viselkedési) tulajdonságok
- Strukturális tulajdonságok ← Kezdőállapottól független (bármely kezdőállapotra)
 - állapotegyenlet analízis
 - invariáns tulajdonságok

Strukturális tulajdonságok

Petri háló **kezdőállapot-független** tulajdonságai:

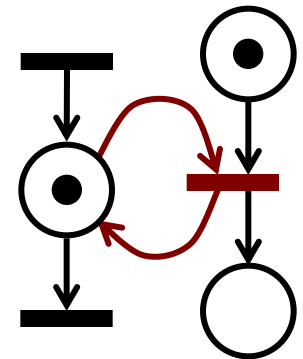
- Strukturális korlátosság
- Vezérelhetőség
- Konzervativitás
 - Hely invariáns,
P- (place) invariáns
- Strukturális élőség
- Ismételhetőség
- Konzisztencia
 - Tüzelési invariáns,
T- (transition) invariáns

Csak a háló struktúra határozza meg őket:

- vagy \forall korlátos kezdő tokeneloszlásra igazak,
- vagy \exists olyan korlátos kezdő tokeneloszlás, amire igazak

Állapotegyenlet bevezetése

- Petri háló dinamikája: tokeneloszlás módosulása
 - Egyenletekkel megadható változások
- Előfeltétel (egyértelműséghez): **tiszta** Petri háló
 - Nincs olyan tranzíció, amely egyazon helynek egyszerre bemenő és kimenő tranzíciója: $\forall t \in T : \bullet t \cap t \bullet = \emptyset$
 - Nincs „hurokél”
 - a tüzeléskor a tokeneloszlás nem változik
 - de a tüzelési feltételben szerepet játszik



Tüzelési szekvencia

- Tüzelési szekvencia:

$$\vec{\sigma} = \langle M_{i_0} t_{i_1} M_{i_1} \dots t_{i_n} M_{i_n} \rangle = \langle t_{i_1} \dots t_{i_n} \rangle$$

- Elérhetőség:

$$M_{i_0} [\vec{\sigma} > M_{i_n}]$$

- Tüzelési szekvencia engedélyezése:

- $t_{i,j}$ tranzíció minden $p \in \bullet t_{i,j}$ bemenő helyén elég token

$$\forall t_{i_j} \in \vec{\sigma}, \forall p \in \bullet t_{i_j} : M_{i_{j-1}}(p) \geq w^-(p, t_{i_j}) = \mathbf{W}^{-T} \vec{e}_{i_j}$$

Állapotegyenlet

- Tokeneloszlás módosulása:

- $t_{i,j}$ tranzíció engedélyezett \rightarrow tüzel

- minden $p \in \bullet t_{i,j}$ bemenő helyéről $w^-(p, t_{i,j})$ tokent vesz el
- minden $p \in t_{i,j} \bullet$ kimenő helyére $w^+(p, t_{i,j})$ tokent tesz ki

$$M_{i_j} = M_{i_{j-1}} - \mathbf{W}^{-T} \vec{e}_{i_j} + \mathbf{W}^{+T} \vec{e}_{i_j} = M_{i_{j-1}} + \mathbf{W}^T \vec{e}_{i_j}$$

- összeadva és átrendezve adódik a tokeneloszlás módosulása:

$$M_{i_0} [\vec{\sigma} > M_{i_n} \Rightarrow M_{i_n} - M_{i_0} = \mathbf{W}^T \vec{\sigma}_T]$$

- **Tüzelési szám vektor:** az egyes tranzíciók tüzeléseinek száma a tüzelési szekvenciában

Állapotegyenlet levezetése

$$M_1 = M_0 + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_1}$$

$$M_2 = M_1 + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_2} = \overbrace{M_0 + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_1} + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_2}}^{M_1 \text{ behelyettesítésével}}$$

...

$$M_{n+1} = M_n + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_{n+1}} = M_0 + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_1} + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_2} + \dots + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_{n+1}}$$

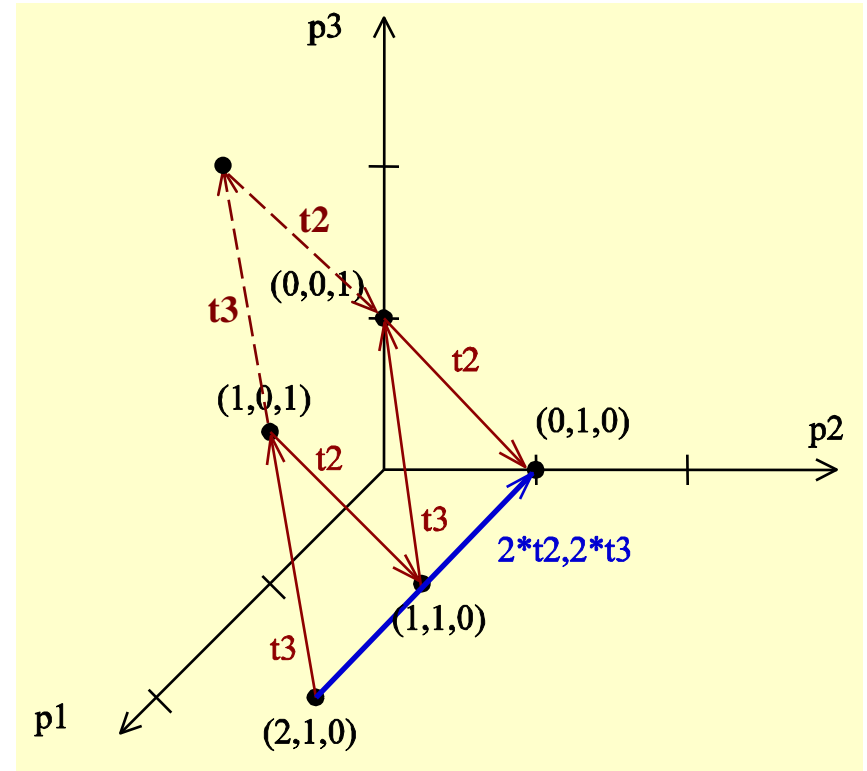
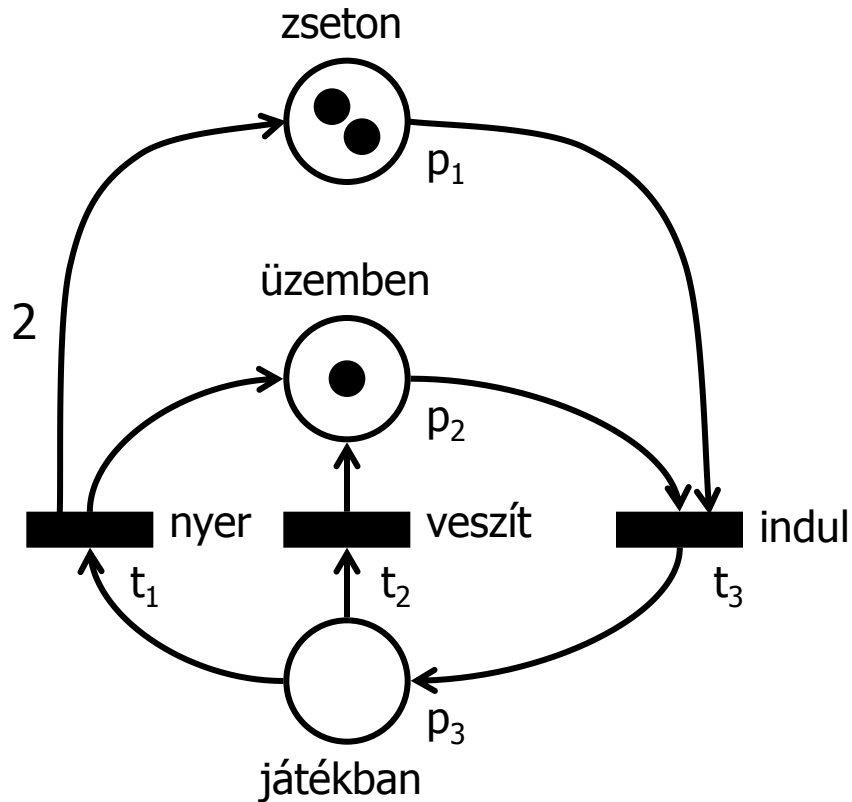
...



$$M_m = M_0 + \underbrace{\mathbf{W}^T \vec{e}_{t_1} + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_2} + \dots + \mathbf{W}^T \vec{e}_{t_m}}_{\text{összevonva}} = M_0 + \mathbf{W}^T \sum_{i=1}^m \vec{e}_{t_i}$$

$$M_m = M_0 + \mathbf{W}^T \vec{\sigma}_T \Rightarrow \boxed{M_m - M_0 = \mathbf{W}^T \vec{\sigma}_T}$$

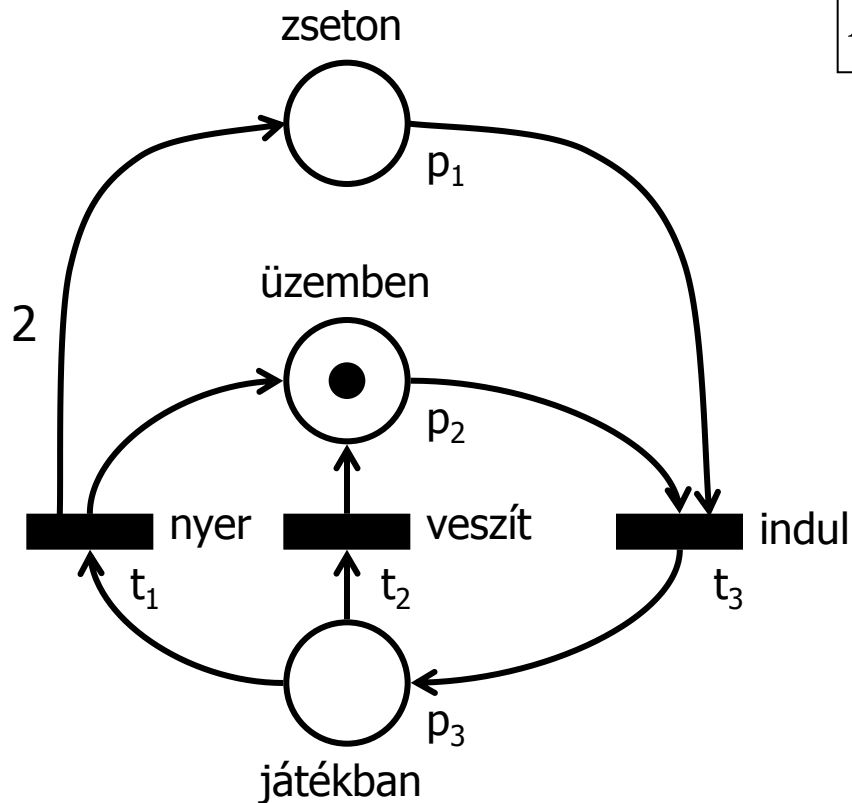
Állapotegyenlet és elérhetőség



- A **tüzelési szám vektorban** kevesebb az információ, mint a **tüzelési szekvenciában!** (Pl. a sorrend elveszik.)

Állapotegyenlet és elérhetőség

$$M_{i_0} [\vec{\sigma} > M_{i_n} \Rightarrow M_{i_n} - M_{i_0} = \mathbf{W}^T \vec{\sigma}_T$$



- Kiszámolható olyan tüzelési szám vektor, amihez **nem** tartozik tüzelési szekvencia:

$$\mathbf{W}^T = \begin{matrix} & \mathbf{t}_1 & \mathbf{t}_2 & \mathbf{t}_3 \\ \mathbf{p}_1 & \mathbf{2} & \mathbf{0} & \mathbf{-1} \\ \mathbf{p}_2 & \mathbf{1} & \mathbf{1} & \mathbf{-1} \\ \mathbf{p}_3 & \mathbf{-1} & \mathbf{-1} & \mathbf{1} \end{matrix}$$

$$(1, 1, 0)^T - (0, 1, 0)^T = \mathbf{W}^T \cdot (1, 0, 1)^T$$

Itt t_1 és t_3 sem nem tüzelhető a $(0, 1, 0)$ kezdőállapotban!

Tüzelési invariánsok és hely invariánsok

Tüzelési invariáns (T-invariáns)

A σ_T tüzelési szám vektor T-invariáns, ha végrehajtása nem változtatja meg a tokeneloszlást:

$$\mathbf{W}^T \vec{\sigma}_T = 0$$

- Ciklus az állapottérben: $M_i [\vec{\sigma}_T > M_i$
- Ha a σ_T szekvencia az M_j állapotból végrehajtható!

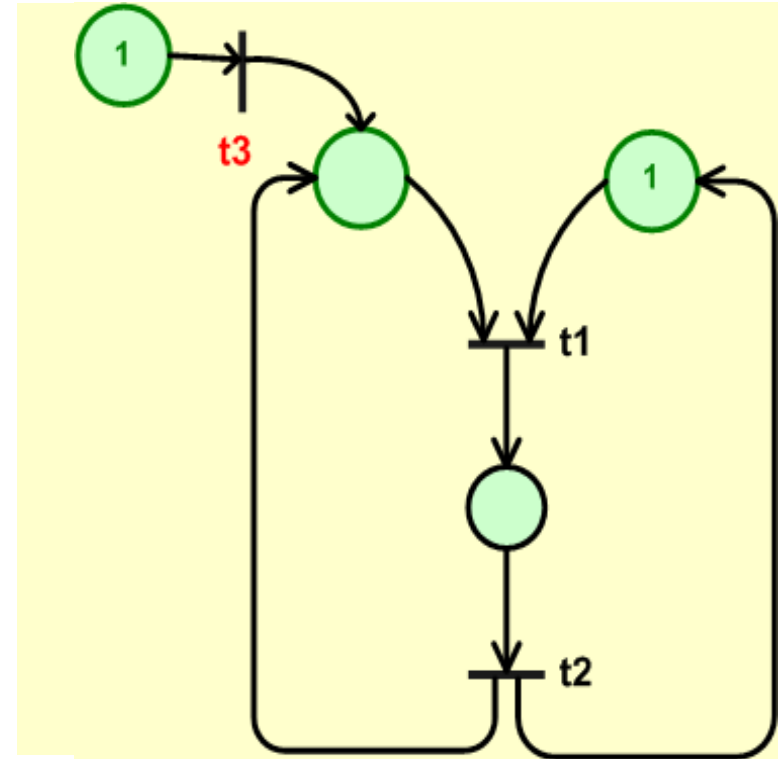
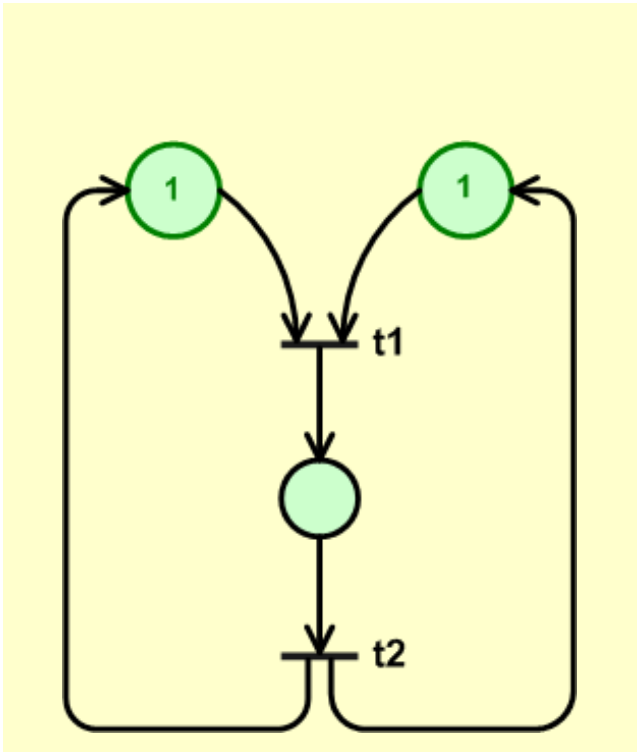
$$\forall t_{i_j} \in \vec{\sigma}, \forall p \in \{\bullet t_{i_j}\} : m_{i_{j-1}}(p) \geq w^-(p, t_{i_j}) = \mathbf{W}^{-T} \cdot \vec{e}_{i_j}$$

- Megjegyzés: bármely σ tüzelési szekvenciához található olyan M_0 kezdőállapot, amelyből σ végrehajtható
 - Pl. $M_0 \geq \mathbf{W}^{-T} \vec{\sigma}$ esetén induláskor annyira „teletömött”, hogy a σ tüzelési szekvencia által termelt tokenekre már nincs szükség!

Példa T-invariánsra

$t_1 - t_2$ után a tokeneloszlás ugyanez

$t_3 - t_1 - t_2$ tüzelési szekvencia nem ismételhető



T-invariánsok halmaza

$$\mathbf{W}^T \vec{\sigma}_T = 0$$

Homogén, lineáris egyenletrendszer

- egy megoldás többszöröse is megoldás
 - ha tüzelhető, akkor többször is befutja a ciklust
- megoldások összege is megoldás
 - ha tüzelhető, akkor több ciklus kombinációját futja be
- megoldások lineáris kombinációi is megoldások

A megoldásokhoz **bázis** kereshető

- az összes megoldást előállító minimális halmaz

Minimális T-invariáns

- Jelölés: A σ tüzelési szekvencia $\text{sup}(\sigma)$ alapja:
 - azon tranzíciók $T' = \{t_i \mid \sigma_i > 0\}$ részhalmaza, amelyek σ szekvenciában előfordulnak
- A σ_T tüzelési invariáns **minimális alapú**
 - ha nincs olyan T-invariáns, amelynek alapja σ_T alapjának valódi részhalmaza, vagy
 - ha részhalmaza azonos, annak tüzelési számai kisebbek

$$\forall \sigma_T^1 : \mathbf{W}^T \sigma_T^1 = 0 \Rightarrow \left(\sigma_T^1 \geq \sigma_T \right) \vee \left(\text{sup}(\sigma_T) \not\subseteq \text{sup}(\sigma_T^1) \right)$$

Hely invariáns (P-invariáns)

A μ_P súlyvektor által kijelölt helyek, ahol a tokenek súlyozott összege nem változik:

$$\vec{\mu}_P^T M = \text{állandó}$$

- A tokenek (egy része) a helyek egy részalmazában állandó (pl. erőforrások nem fogynak, nem keletkeznek)

$$M = M_0 + \mathbf{W}^T \vec{\sigma}$$

$$\vec{\mu}_P^T M = \vec{\mu}_P^T M_0 + \vec{\mu}_P^T \mathbf{W}^T \vec{\sigma}$$

$$\underbrace{\vec{\mu}_P^T M = \vec{\mu}_P^T M_0}_{\text{állandó}}$$

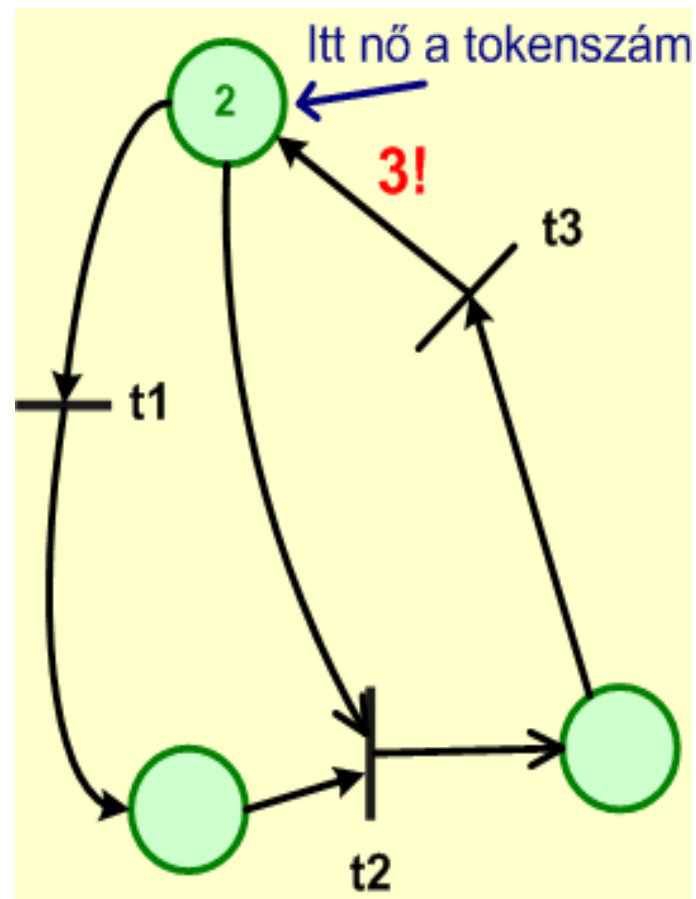
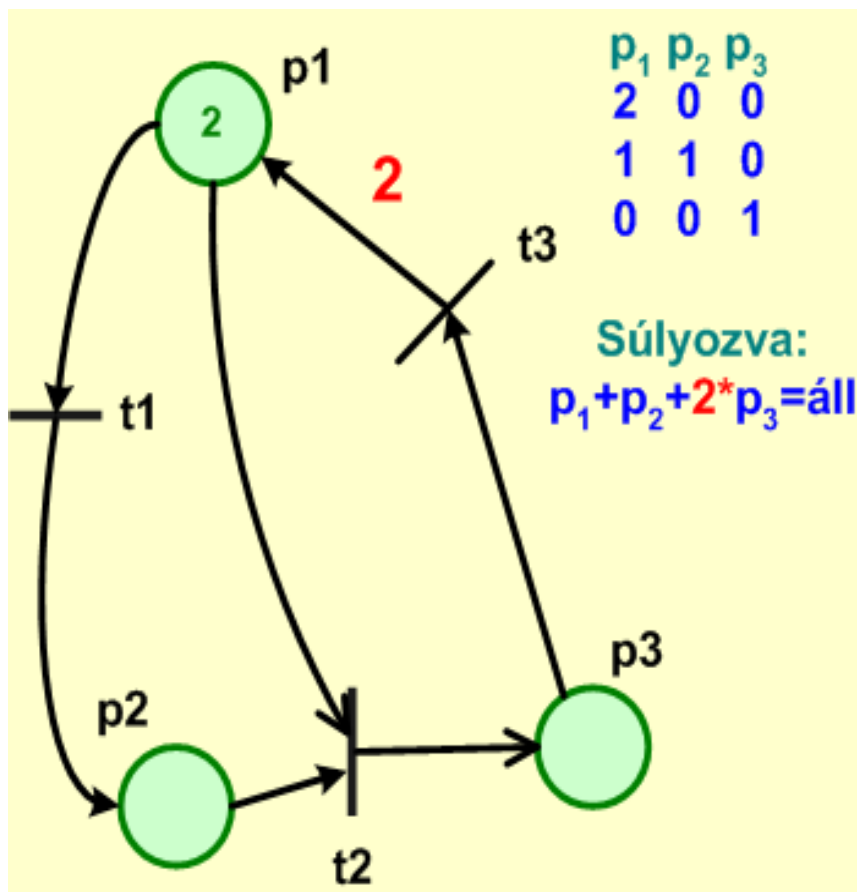
$$\vec{\mu}_P^T \mathbf{W}^T \vec{\sigma} = 0 \Rightarrow \vec{\mu}_P^T \mathbf{W}^T \underset{\forall \vec{\sigma}}{\equiv} 0$$

$$\mathbf{W} \vec{\mu}_P = 0$$

Példa P-invariánsra

P-invariáns p_1, p_2, p_3 -ra:

NEM P-invariáns:



Invariánsok alkalmazásai

- T-invariánsok alkalmazásai

- Folyamatok modellje esetén: Ciklikusság

- Dinamikus tulajdonságok

- Ciklikusan tüzelhető → megfordíthatóság, visszatérő állapot
- Később is tüzelhető → élő tulajdonság, holtpontmentesség

- P-invariánsok alkalmazásai

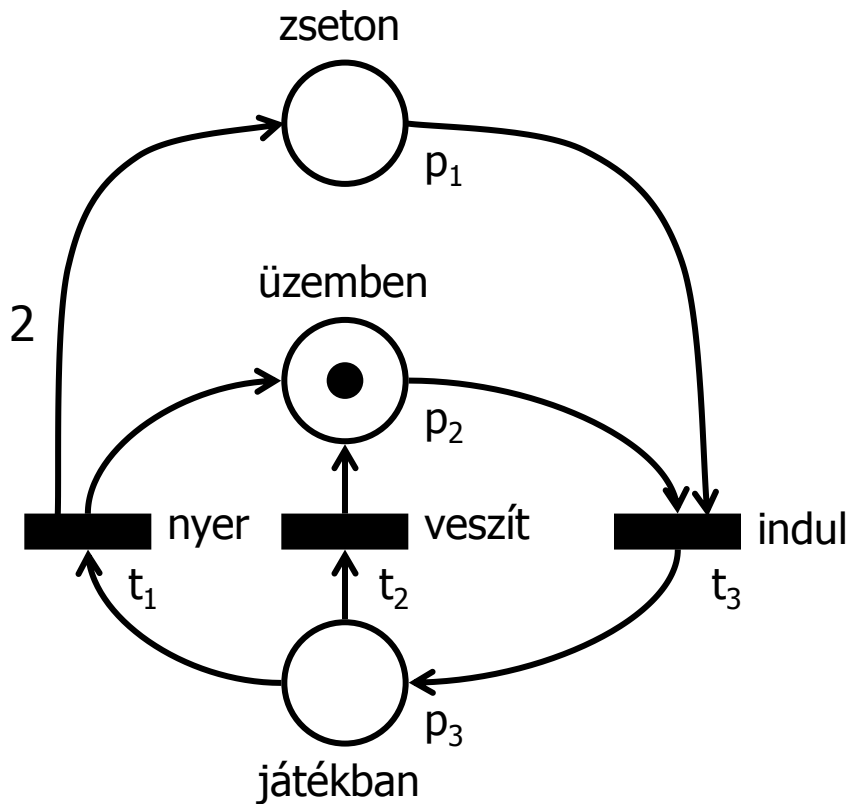
- Folyamatok modellje esetén: Erőforrások használata

- Dinamikus tulajdonságok

- token nem vész el → élő tulajdonság, holtpontmentesség
- token nem termelődik → korlátosság

Invariánsok számítása

Van-e a példában invariáns?



- P-invariáns: $W \cdot \mu_P = 0$

$$W^T = \begin{matrix} & \begin{matrix} t_1 & t_2 & t_3 \end{matrix} \\ \begin{matrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix} \begin{matrix} \\ \times 1 \\ \times 1 \end{matrix}$$

$$W \cdot (0, 1, 1)^T = 0$$

- T-invariáns: $W^T \cdot \sigma_T = 0$

$$W^T = \begin{matrix} & \begin{matrix} t_1 & t_2 & t_3 \end{matrix} \\ \begin{matrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix} \begin{matrix} \\ \times 1 \\ \times 1 \\ \times 2 \end{matrix}$$

$$W^T \cdot (1, 1, 2)^T = 0$$

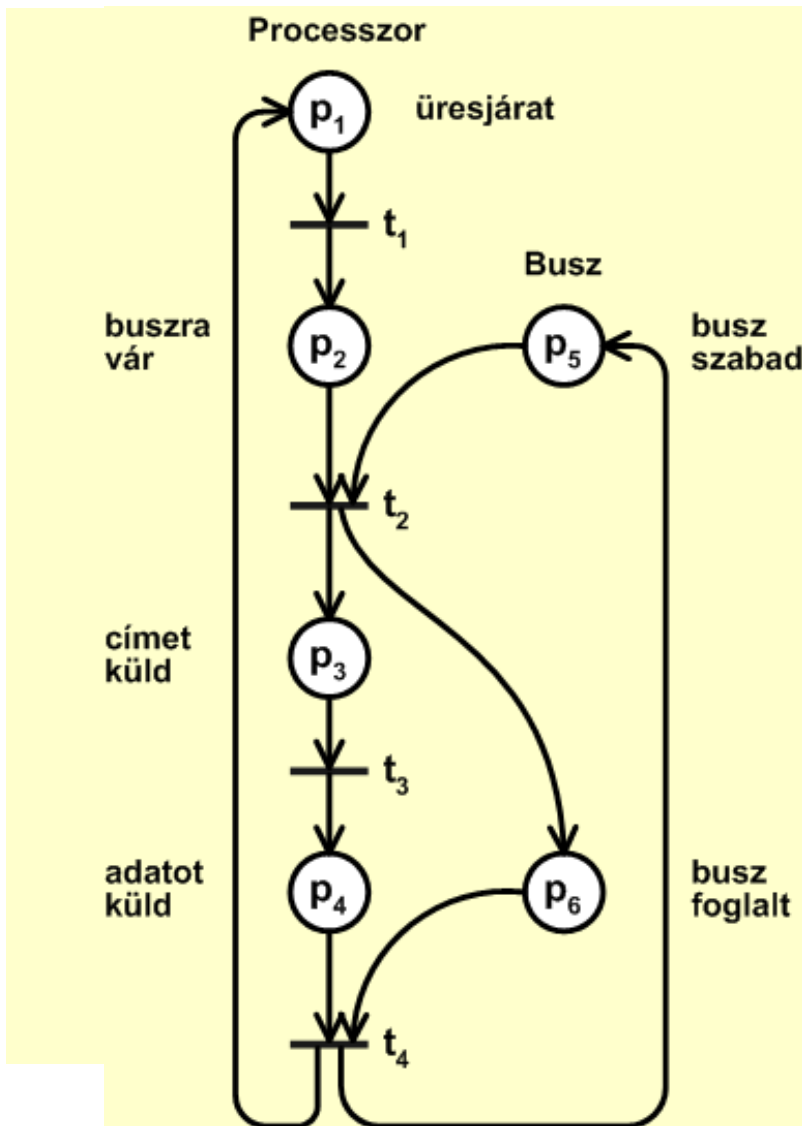
Megoldási módszerek

Kérdések:

- σ_T bázis komponenseinek értelmezési tartománya?
- a lineáris kombinációk együtthatóinak értelmezési tartománya?

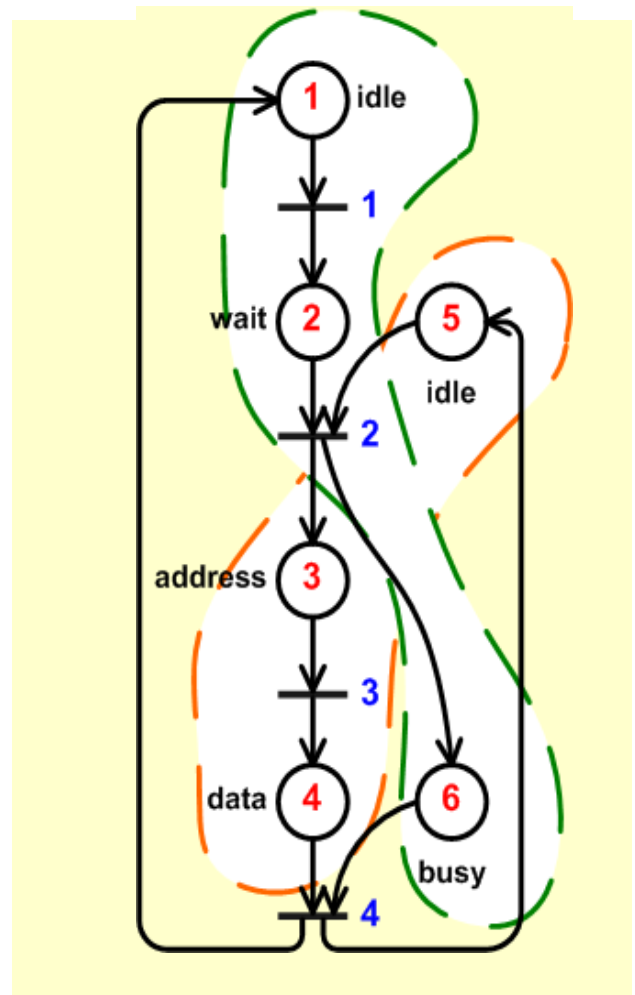
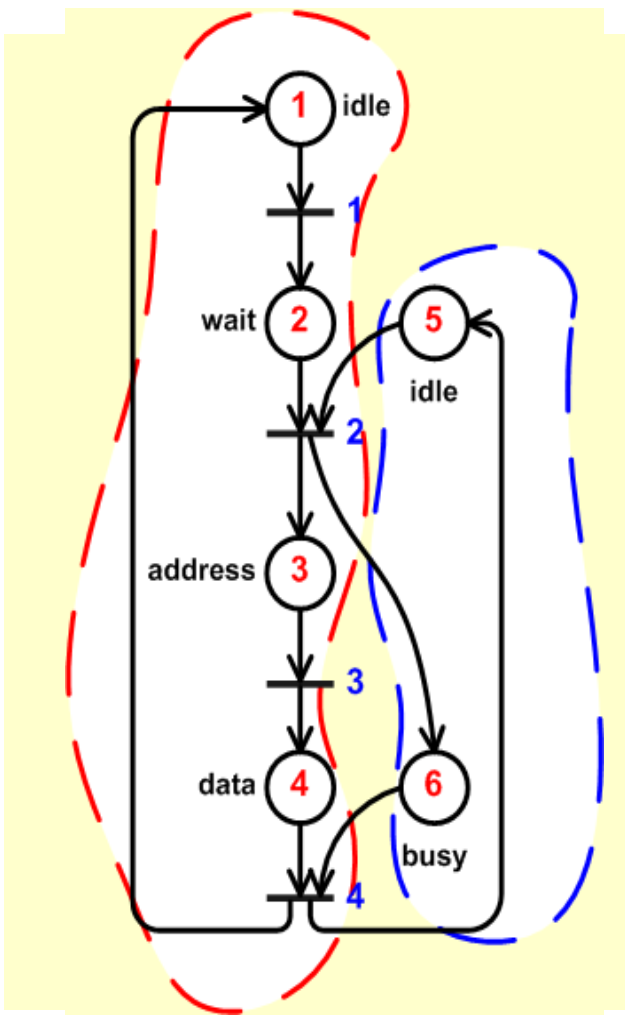
Szint	Tartomány	Együttható	Lineárisan független?	Egyértelmű?	Algoritmus
1	$x \in \mathbf{Z}$	\mathbf{Q}	Igen	Nem	Gauss elimináció
2	$x \in \mathbf{Z}$	\mathbf{Z}	Igen	Nem	Hermite redukció
3	$x \in \mathbf{N}_0$	\mathbf{Q}_0	Nem biztos	Igen	Martinez-Silva
4	$x \in \mathbf{N}_0$	\mathbf{N}_0	Nem biztos	Igen	Pascoletti
5	$x \in \mathbf{B}$	\mathbf{B}	Nem biztos	Igen	Jaxy

Példa: processzor adatátvitel



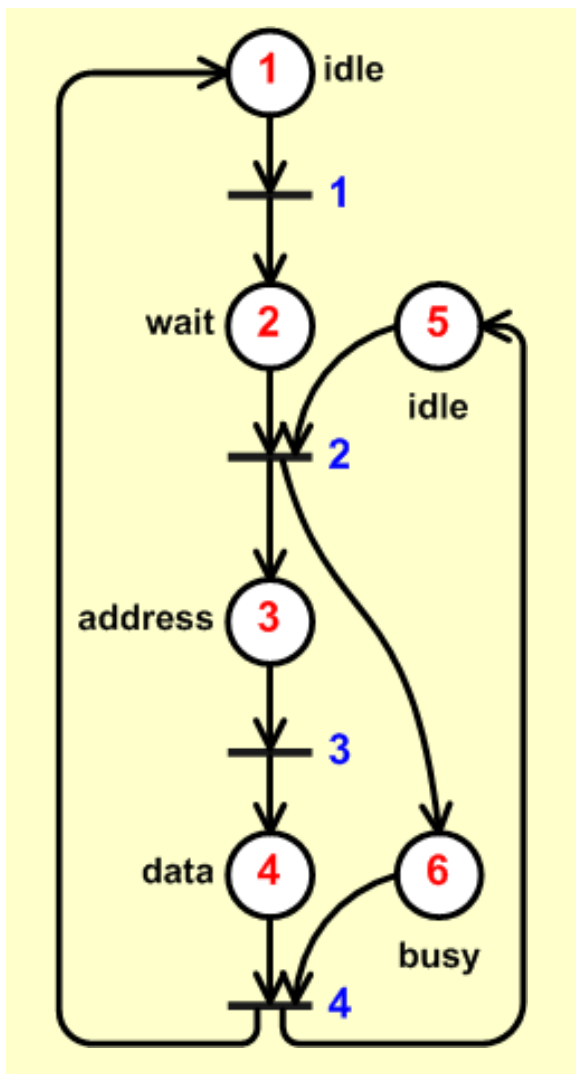
- **Processzor**
 - várakozik (idle - üresjárat)
 - busz hozzáférési jogot kér
 - címet tesz ki a címbuszra
 - adatot tesz ki az adatbuszra
- **Busz(ok)**
 - szabad (nem használja senki)
 - foglalt (processzor/periféria)
- **Petri háló**
 - $n = 4$ darab átmenet
 - $m = 6$ darab hely

P-invariánsok: Keressük meg fejben a megoldást!



Négy P invariáns található

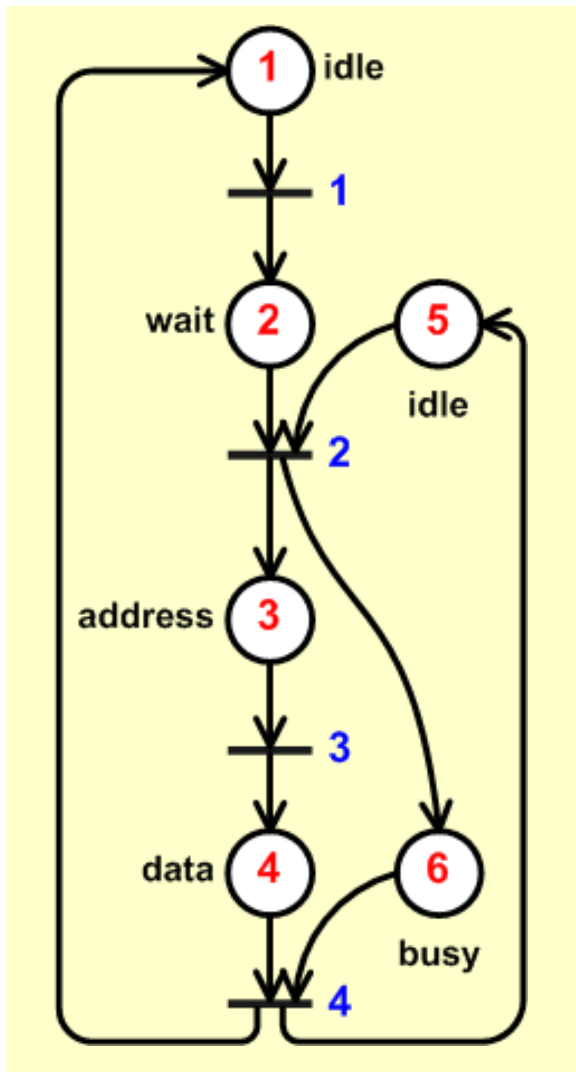
Szomszédossági mátrixok



$$W^- = \begin{bmatrix} p_1 & p_2 & p_3 & p_4 & p_5 & p_6 & \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & t_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & t_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & t_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & t_4 \end{bmatrix}$$

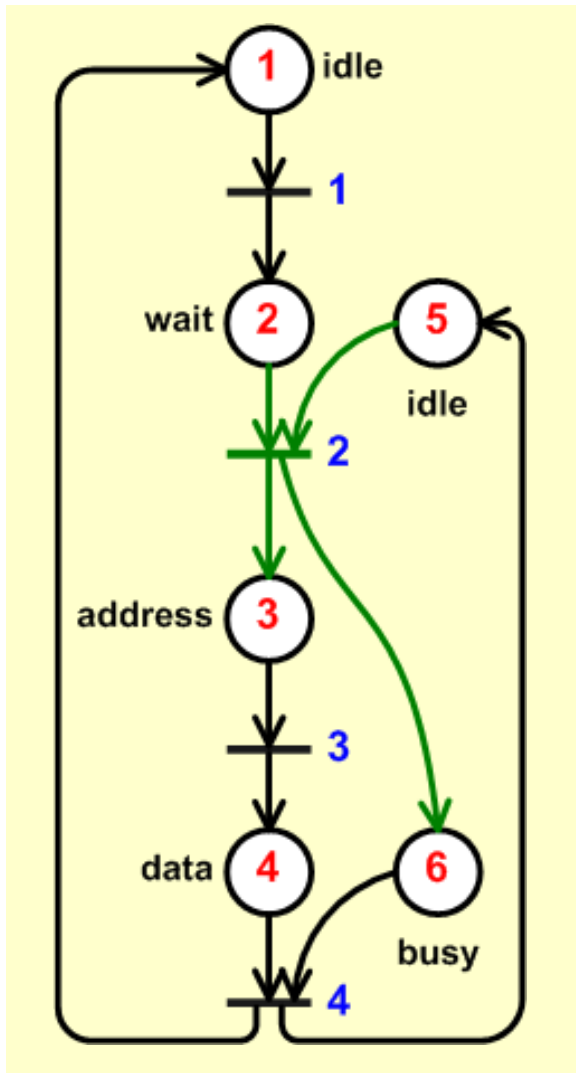
$$W^+ = \begin{bmatrix} p_1 & p_2 & p_3 & p_4 & p_5 & p_6 & \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & t_1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & t_2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & t_3 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & t_4 \end{bmatrix}$$

Szomszédossági mátrixok



$$\mathbf{W} = \mathbf{W}^+ - \mathbf{W}^- = \begin{bmatrix} p_1 & p_2 & p_3 & p_4 & p_5 & p_6 & \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & t_1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & -1 & 1 & t_2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & t_3 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & t_4 \end{bmatrix}$$

Szomszédossági mátrixok



$$W^T = \begin{bmatrix} t_1 & t_2 & t_3 & t_4 & \\ -1 & 0 & 0 & 1 & p_1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & p_2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & p_3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & p_5 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & p_6 \end{bmatrix}$$

Martinez-Silva algoritmus: inicializálás

$$i \leftarrow 1$$

$$T_i \leftarrow \{ t \in T \}$$

$$\mathbf{A} \leftarrow \mathbf{W}^T, \mathbf{D} \leftarrow \mathbf{1}_n \quad // \quad n = |P|$$

$$\mathbf{Q}_i \leftarrow [\mathbf{D} \mid \mathbf{A}] \quad // \text{ egységmátrix és szomszédossági mátrix}$$

$$L_p \leftarrow \text{a } \mathbf{Q}_i \text{ mátrix } p. \text{ sora}$$

$$T_1 = \{ t_1, t_2, t_3, t_4 \}$$

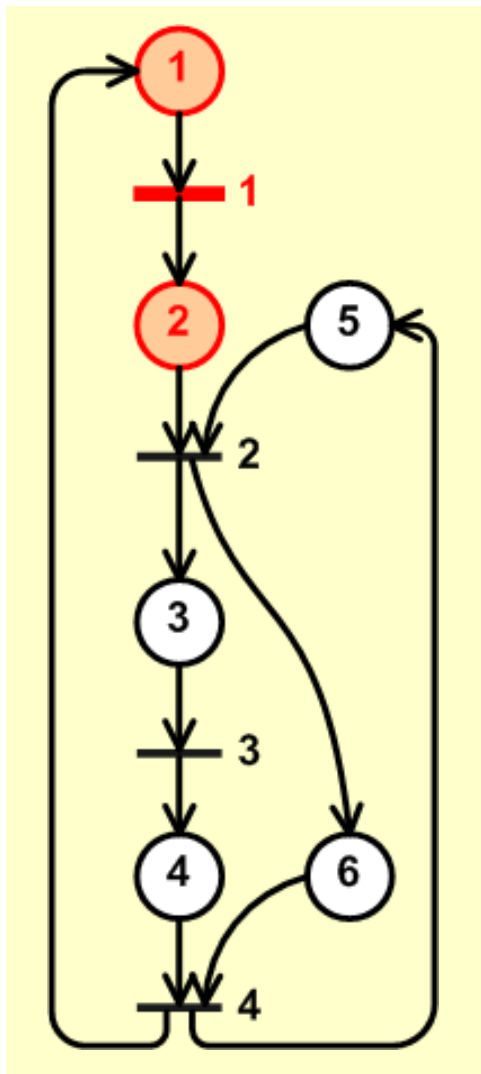
$$\mathbf{Q}_1 =$$

$$\left[\begin{array}{cccccc|cccc} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 & \mathbf{e}_4 & \mathbf{e}_5 & \mathbf{e}_6 & \mathbf{t}_1 & \mathbf{t}_2 & \mathbf{t}_3 & \mathbf{t}_4 & \\ \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & -\mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{p}_1 \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & -\mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{p}_2 \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & -\mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{p}_3 \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & -\mathbf{1} & \mathbf{p}_4 \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & -\mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{p}_5 \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} & -\mathbf{1} & \mathbf{p}_6 \end{array} \right]$$

Martinez-Silva algoritmus: ciklus

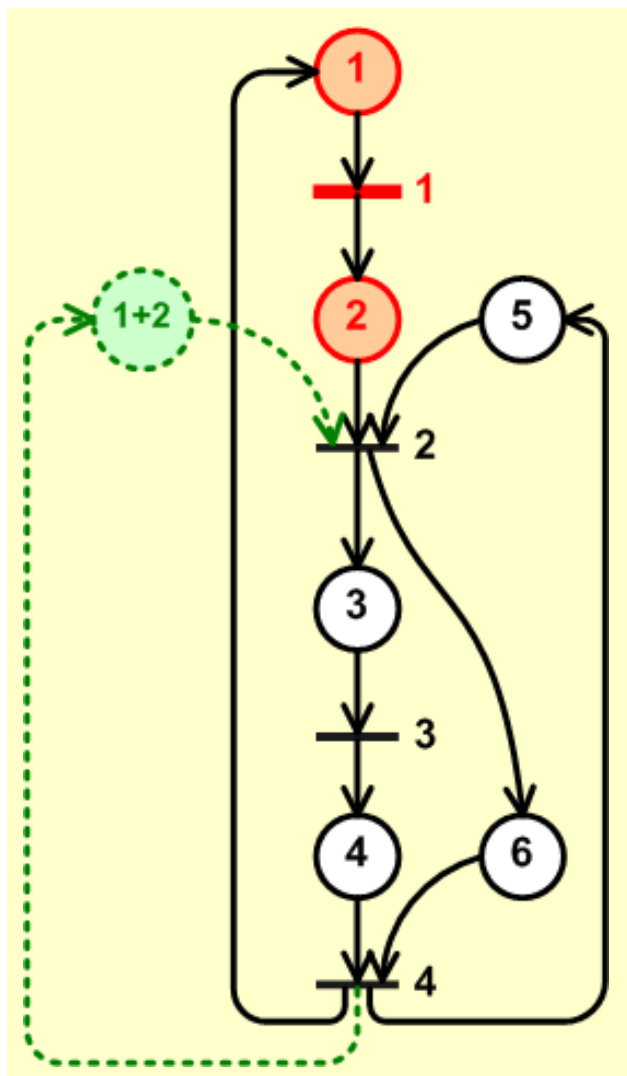
```
while  $\mathbf{A}_i \neq 0$   
  if  $t_j \in T_i$  // válasszunk egy eddig nem vizsgált oszlopot  
     $T_{i+1} \leftarrow T_i \setminus \{t_j\}$   
     $L_{\text{delete}} \leftarrow \emptyset$   
     $\mathbf{Q}_{i+1} \leftarrow \mathbf{Q}_i$   
    for all  $u, v: A_i(u, j) \neq 0 \wedge A_i(v, j) \neq 0 \wedge$   
       $\exists \lambda_u, \lambda_v \in \mathbb{N}^+: \lambda_u A_i(u, j) + \lambda_v A_i(v, j) = 0$   
       $\mathbf{Q}_{i+1}$ -hez adjuk hozzá a  $\lambda_u L_u + \lambda_v L_v$  sort  
       $L_{\text{delete}} \leftarrow L_{\text{delete}} \cup \{L_u, L_v\}$   
    end for  
     $\mathbf{Q}_{i+1}$ -ből töröljük az  $L_{\text{delete}}$  halmazbeli sorokat  
     $i \leftarrow i + 1$   
end while
```

Martinez-Silva algoritmus: 1-1. lépés



$$Q_1 = \begin{bmatrix} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 & t_1 & t_2 & t_3 & t_4 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & p_1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & p_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & p_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & p_6 \end{bmatrix}$$

Martinez-Silva algoritmus: 1-2. lépés



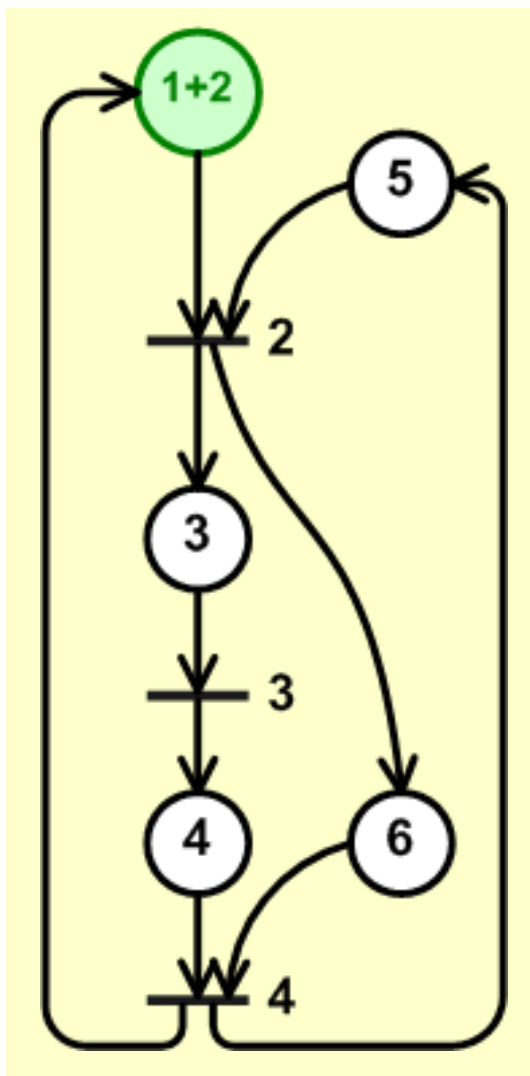
$Q_1 =$

e_1	e_2	e_3	e_4	e_5	e_6	t_1	t_2	t_3	t_4	
1	0	0	0	0	0	-1	0	0	1	p_1
0	1	0	0	0	0	1	-1	0	0	p_2
0	0	1	0	0	0	0	1	-1	0	p_3
0	0	0	1	0	0	0	0	1	-1	p_4
0	0	0	0	1	0	0	-1	0	1	p_5
0	0	0	0	0	1	0	1	0	-1	p_6

$Q_1' =$

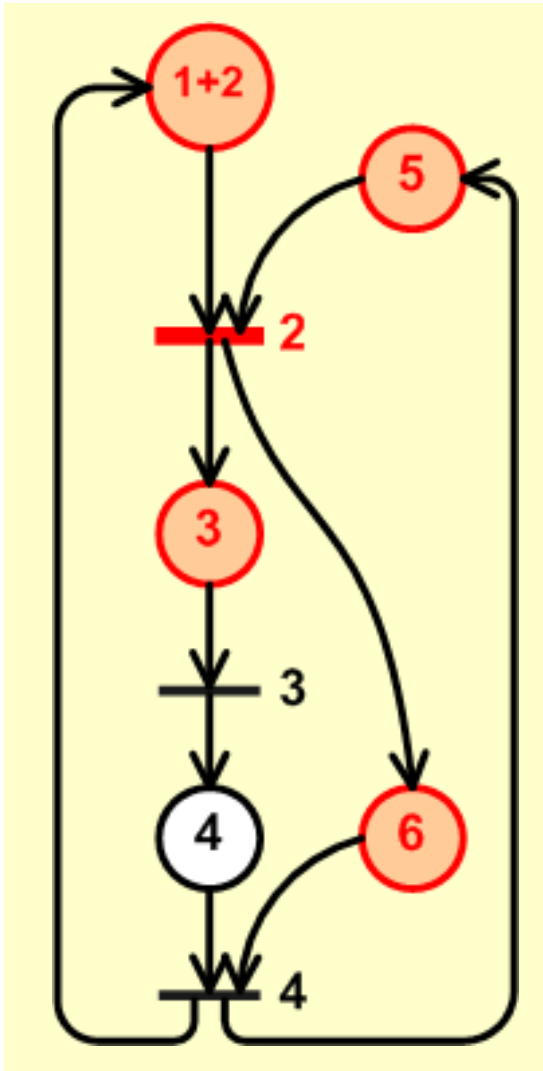
1	0	0	0	0	0	-1	0	0	1	p_1
0	1	0	0	0	0	1	-1	0	0	p_2
0	0	1	0	0	0	0	1	-1	0	p_3
0	0	0	1	0	0	0	0	1	-1	p_4
0	0	0	0	1	0	0	-1	0	1	p_5
0	0	0	0	0	1	0	1	0	-1	p_6
1	1	0	0	0	0	0	-1	0	1	p_{1+2}

Martinez-Silva algoritmus: 1. részeredmény



$$Q_1'' = \left[\begin{array}{cccccc|cccc} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 & t_1 & t_2 & t_3 & t_4 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & p_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & p_6 \\ \hline 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_{1+2} \end{array} \right]$$

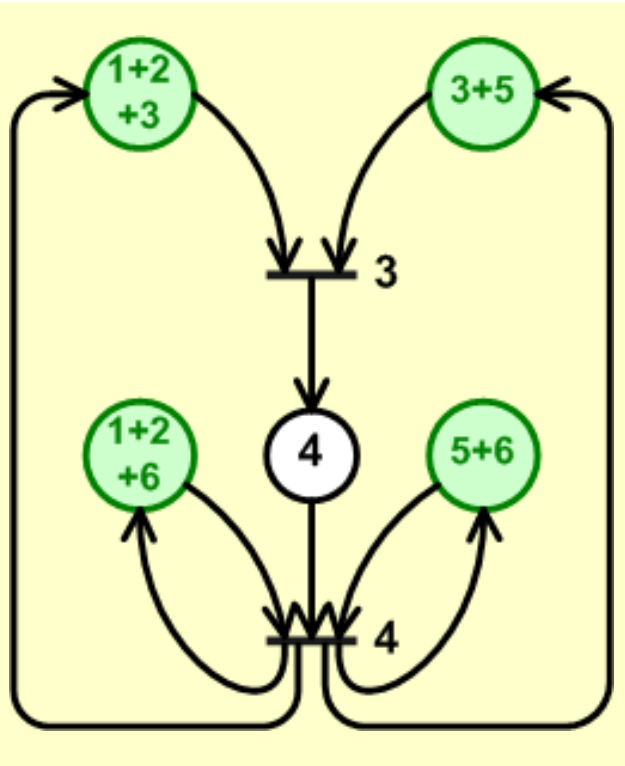
Martinez-Silva algoritmus: 2-1, 2-2. lépés



$$Q_2 = \left[\begin{array}{cccccc|cccc} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 & t_1 & t_2 & t_3 & t_4 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & p_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & p_6 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_{1+2} \end{array} \right]$$

$$Q_2' = \left[\begin{array}{cccccc|cccc} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & p_3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & p_6 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & p_{1+2} \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & p_{1+2+3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & p_{3+5} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{1+2+6} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{5+6} \end{array} \right]$$

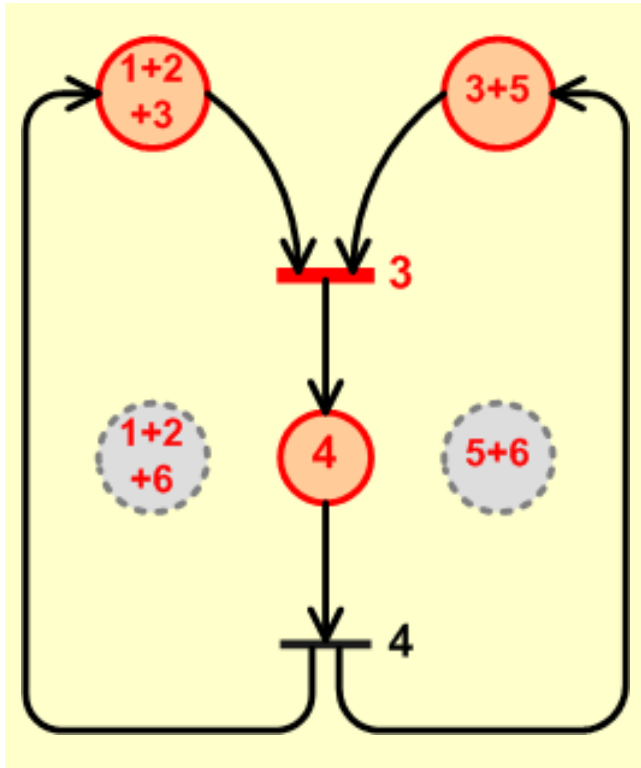
Martinez-Silva algoritmus: 2. részeredmény



$Q_2'' =$

e_1	e_2	e_3	e_4	e_5	e_6	t_1	t_2	t_3	t_4	
0	0	0	1	0	0	0	0	1	-1	p_4
1	1	1	0	0	0	0	0	-1	1	p_{1+2+3}
0	0	1	0	1	0	0	0	-1	1	p_{3+5}
1	1	0	0	0	1	0	0	0	0	p_{1+2+6}
0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	p_{5+6}

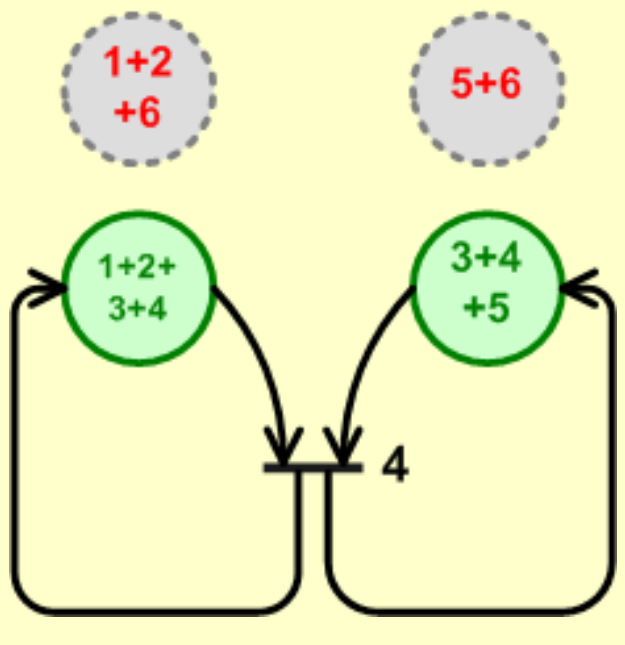
Martinez-Silva algoritmus: 3-1, 3-2. lépés



$$Q_3 = \begin{bmatrix} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 & t_1 & t_2 & t_3 & t_4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & p_{1+2+3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & p_{3+5} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{1+2+6} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{5+6} \end{bmatrix}$$

$$Q_3' = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & p_4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & p_{1+2+3} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & p_{3+5} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{1+2+6} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{5+6} \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{1+2+3+4} \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{3+4+5} \end{bmatrix}$$

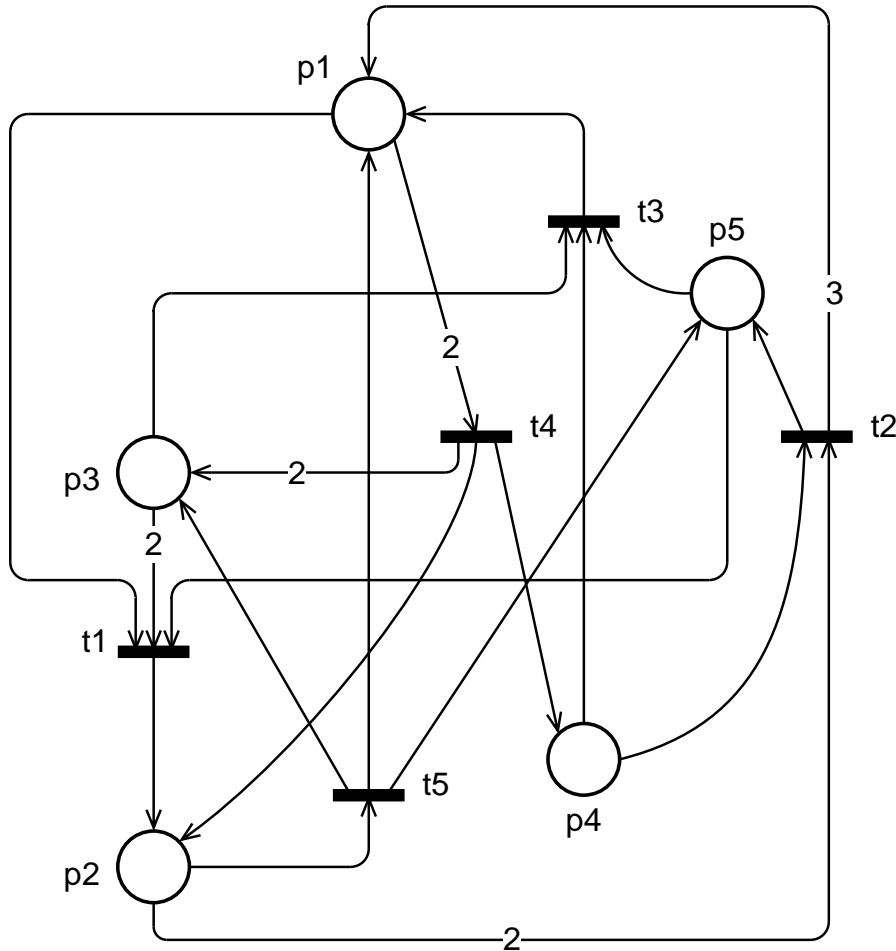
Martinez-Silva algoritmus: végeredmény



$$Q_3'' = \left[\begin{array}{cccccc|cccc} e_1 & e_2 & e_3 & e_4 & e_5 & e_6 & t_1 & t_2 & t_3 & t_4 \\ \hline 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{1+2+6} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{5+6} \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{1+2+3+4} \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & p_{3+4+5} \end{array} \right]$$

- Invariánsok:
 - A végső $Q_m = [D_m | 0]$ mátrix alapján a D_m mátrix soraiban található együtthatók
- Kiszámított P-invariánsok:
 1. $m(p_1) + m(p_2) + m(p_6) = 1$
 2. $m(p_5) + m(p_6) = 1$
 3. $m(p_1) + m(p_2) + m(p_3) + m(p_4) = 1$
 4. $m(p_3) + m(p_4) + m(p_5) = 1$

Összetettebb példa



Kiindulás

		p1	p2	p3	p4	p5							
t ₁		1	0	0	0	0	-1	1	-2	0	-1	S ₁₁	} X (törölni)
t ₂		0	1	0	0	0	3	-2	0	-1	1	S ₁₂	
t ₃		0	0	1	0	0	1	0	-1	-1	-1	S ₁₃	
t ₄		0	0	0	1	0	-2	1	2	1	0	S ₁₄	
t ₅		0	0	0	0	1	1	-1	1	0	1	S ₁₅	

1. lépés

	1	1	0	0	0	2	-1	-2	-1	0	(11+12)
	0	1	1	0	0	4	-2	-1	-2	0	(12+13)
	1	0	0	0	1	0	0	-1	0	0	(11+15)
	0	0	1	0	1	2	-1	0	-1	0	(13+15)

(5. oszlop szerint dolgozunk)

(törlés és újrendezés)

2. lépés előtt

	0	0	0	1	0	-2	1	2	1	0	S ₂₁	} X
	1	1	0	0	0	2	-1	-2	-1	0	S ₂₂	
	0	1	1	0	0	4	-2	-1	-2	0	S ₂₃	
	1	0	0	0	1	0	0	-1	0	0	S ₂₄	
	0	0	1	0	1	2	-1	0	-1	0	S ₂₅	

2. lépés előtt

(4. oszlop szerint dolgozunk)

	1	1	0	1	0	0	0	0	0	0	(21+22)
	0	0	1	1	1	0	0	2	0	0	(21+25)
	0	1	1	2	0	0	0	3	0	0	(2*21+23)

(törlés és újrendezés)

3. lépés előtt

	1	0	0	0	1	0	0	-1	0	0	S ₃₁	} X
	1	1	0	1	0	0	0	0	0	0	S ₃₂	
	0	0	1	1	1	0	0	2	0	0	S ₃₃	
	0	1	1	2	0	0	0	3	0	0	S ₃₄	

3. lépés

(3. oszlop szerint dolgozunk)

	2	0	1	1	3	0	(2*31+33)
	3	1	1	2	3		(3*31+34)

További strukturális tulajdonságok

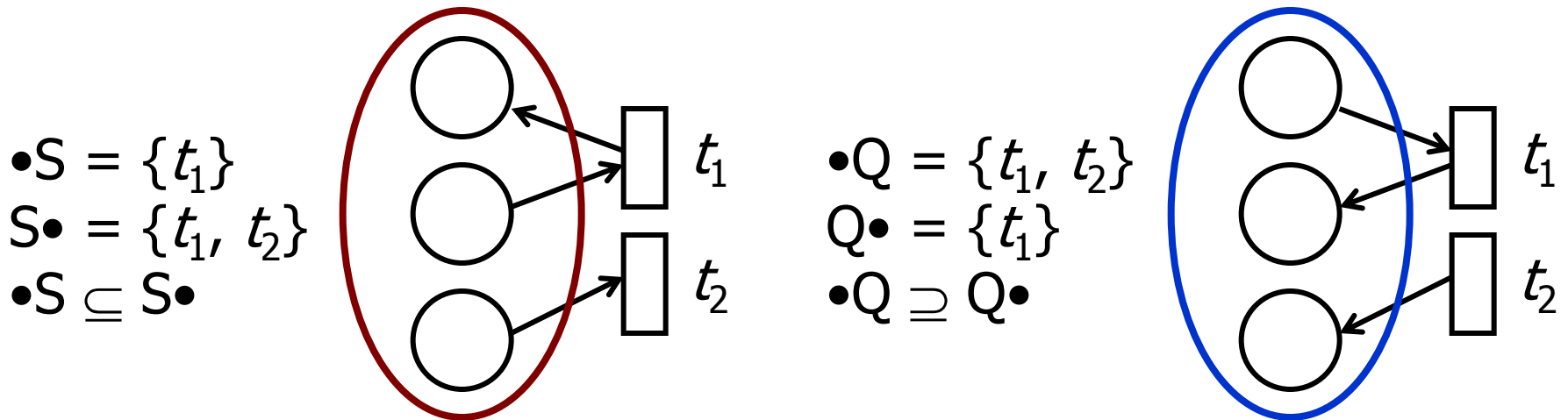
Definíciók: szifon és csapda

Egy S helyhalmaz **szifon**, ha $\bullet S \subseteq S \bullet$

- minden S -beli kimeneti helyhez bemeneti hely S -ben
- egy állapotban tokenmentes \rightarrow követő állapotokban is

Egy Q helyhalmaz **csapda**, ha $Q \bullet \subseteq \bullet Q$

- minden Q -beli bemeneti helyhez kimeneti hely Q -ban
- egy állapotban jelölt \rightarrow követő állapotokban is



Strukturális élőség

- Egy N Petri háló **strukturálisan élő**, ha létezik olyan M_0 kezdőállapota, amelyben (N, M_0) élő (L_4 élő)
 - Szükséges feltétel: erősen összekötött gráf struktúra
 - Jelölt gráfok: egy (G, M_0) jelölt gráf a.cs.a. élő, ha M_0 állapotban minden G -beli irányított körben van legalább egy token → **minden jelölt gráf strukturálisan élő**
 - Szabad választású hálók: egy FC háló strukturálisan élő, ha minden N -beli szifon tartalmaz csapdát
 - Általános (közönséges) Petri hálókra a strukturálisan élőség jellemzése (még) nem ismert

Vezérelhetőség

- Egy N Petri háló teljesen vezérelhető, ha bármely korlátos M_0 kezdőállapot esetén:

$$\forall M_i, M_j : M_i, M_j \in R(N, M_0) \Rightarrow M_i \in R(N, M_j) \wedge M_j \in R(N, M_i)$$

- azaz bármely állapot elérhető bármely más állapotból

Vezérelhetőség feltételei

- Elégséges feltétel: $\text{rang}(\mathbf{W}^T) = m$

ahol m a helyek száma

– mert
$$M_1 = M_0 + \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \rightarrow \mathbf{W}^T \vec{\sigma} = \Delta M$$

– rangfeltétel:
$$\text{rang}(\mathbf{W}^T) = \text{rang}(\mathbf{W}^T \mid \Delta M) = m$$

- Ugyanez szükséges feltétel is jelölt gráfok esetén

Strukturális korlátosság

- Egy N Petri háló strukturálisan korlátos, ha bármely korlátos M_0 kezdőállapotra korlátos marad
- Feltétele: létezik egy m pozitív komponensű $\vec{\mu}$

$$\vec{\mu} > 0, \mathbf{W}\vec{\mu} \leq 0$$

Strukturális korlátosság feltételei

- Szükségesség: $M \in R(N, M_0) \rightarrow M = M_0 + \mathbf{W}^T \vec{\sigma}, \vec{\sigma} \geq 0$

- átrendezve: $M^T \vec{\mu} = M_0^T \vec{\mu} + \underbrace{\vec{\sigma}^T \mathbf{W} \vec{\mu}}_{\mathbf{W} \vec{\mu} \leq 0, \vec{\sigma} \geq 0}$ ← felhasználjuk a feltételt
(belső szorzat)

- felső korlát: $M^T \vec{\mu} \leq M_0^T \vec{\mu} \Rightarrow M(p) \leq \frac{M_0^T \vec{\mu}}{\mu_p}$

- $\vec{\mu} > 0, \mathbf{W}^T \vec{\mu} \leq 0$ feltétel elégséges is, mert

- egyébként $\exists \vec{\sigma} \geq 0: \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0$
≠

$$\exists M, M_0 : M - M_0 = \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0 \rightarrow M \underset{\neq}{\geq} M_0$$

- ekkor megfelelő M_0 választásával σ tetszőlegesen sokszor végrehajtható és N nem korlátos

Konzervativitás

- Egy N Petri háló **konzervatív**, ha bármely korlátos M_0 és $M \in R(N, M_0)$ állapotra minden $p \in P$ helyhez található egy μ_p pozitív egész súlytényező, hogy $M \vec{\mu} = M_0 \vec{\mu} = \text{állandó}$
- **Részlegesen konzervatív**, ha a fentiek csak néhány helyre vonatkoznak.
- Szükséges és elégséges feltétel:

$$\boxed{\exists \vec{\mu} \geq 0 : \mathbf{W} \vec{\mu} = 0}$$

Ismételhetőség

- Egy N Petri háló **ismételhető**, ha létezik olyan M_0 kezdőállapot és M_0 -ből induló σ tüzelési szekvencia, hogy minden $t \in T$ tranzíció végtelen sokszor tüzel σ -ban
- **Részlegesen ismételhető**, ha a fentiek csak néhány tranzícióra vonatkoznak.
- Szükséges és elégséges feltétel:

$$\boxed{\exists \vec{\sigma} \geq 0 : \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0}$$

\neq

Ismételhetőség feltételei

- Szükséges és elégséges feltétel:

$$\boxed{\exists \vec{\sigma} \geq 0 : \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0}$$

- Bizonyítás: $\exists \vec{\sigma} > 0 : \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0$

$$\exists M, M_0 : M - M_0 = \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0 \rightarrow M \geq M_0$$

ekkor megfelelő M_0 választásával $\vec{\sigma}$ tetszőlegesen sokszor végrehajtható

Konzisztencia

- Egy N Petri háló **konzisztens**, ha létezik olyan M_0 kezdőállapot és M_0 -ből induló és M_0 -ba visszavezető σ tüzelési szekvencia, hogy minden $t \in T$ tranzíció legalább egyszer tüzel σ -ban
- **Részlegesen konzisztens**, ha a fentiek csak néhány tranzícióra vonatkoznak.
- Szükséges és elégséges feltétel:

$$\boxed{\exists \vec{\sigma} \geq 0: \mathbf{W}^T \vec{\sigma} = 0}$$

Bizonyítás: ismételhetség feltételénél látott módon

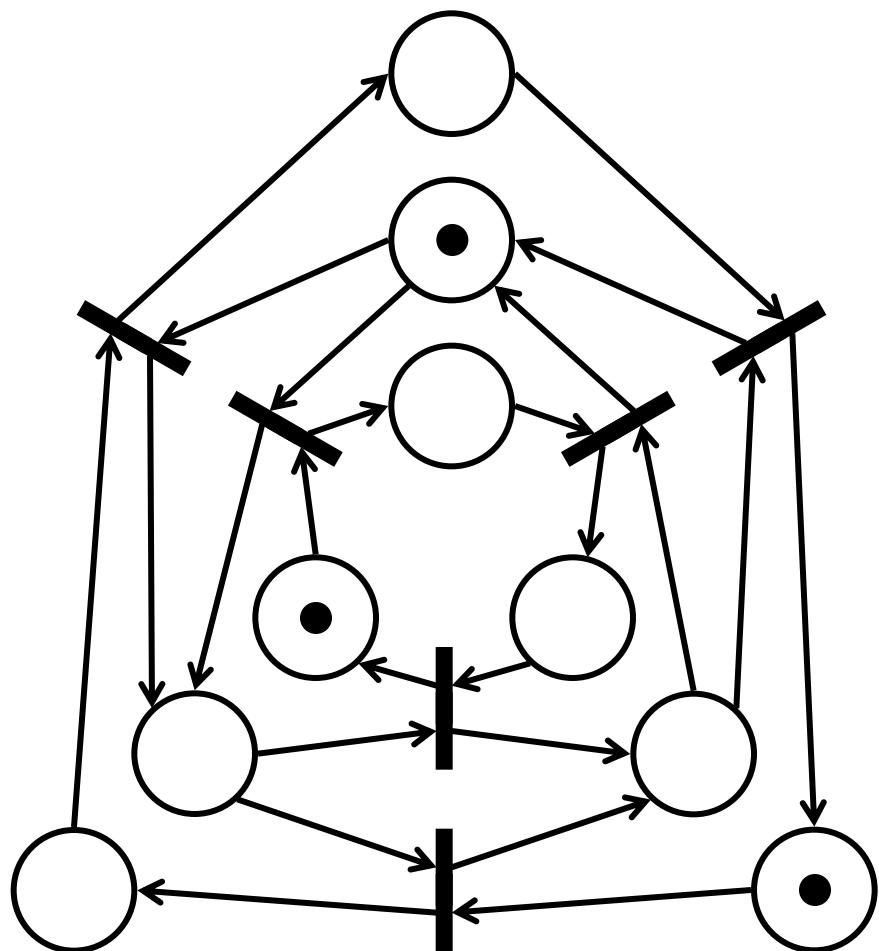
Strukturális B-fairség

- Két tranzíció **strukturálisan B-fair**, ha bármely M_0 kezdőállapot esetén B-fair (azaz korlátos fair) relációban állnak
 - az egyik maximum korlátos sokszor tüzelhet anélkül, hogy a másik tranzíció tüzelne
- Egy N, M_0 Petri háló **B-fair**, ha bármely két tranzíciója esetén a B-fair reláció teljesül
- Egy N Petri háló **strukturálisan B-fair**, ha bármely M_0 kezdőállapotra a háló B-fair
 - B-fair reláció ekvivalencia reláció \rightarrow tranzíciókat ekvivalencia osztályokba csoportosítja
 - Strukturális B-fair reláció \rightleftarrows B-fair reláció

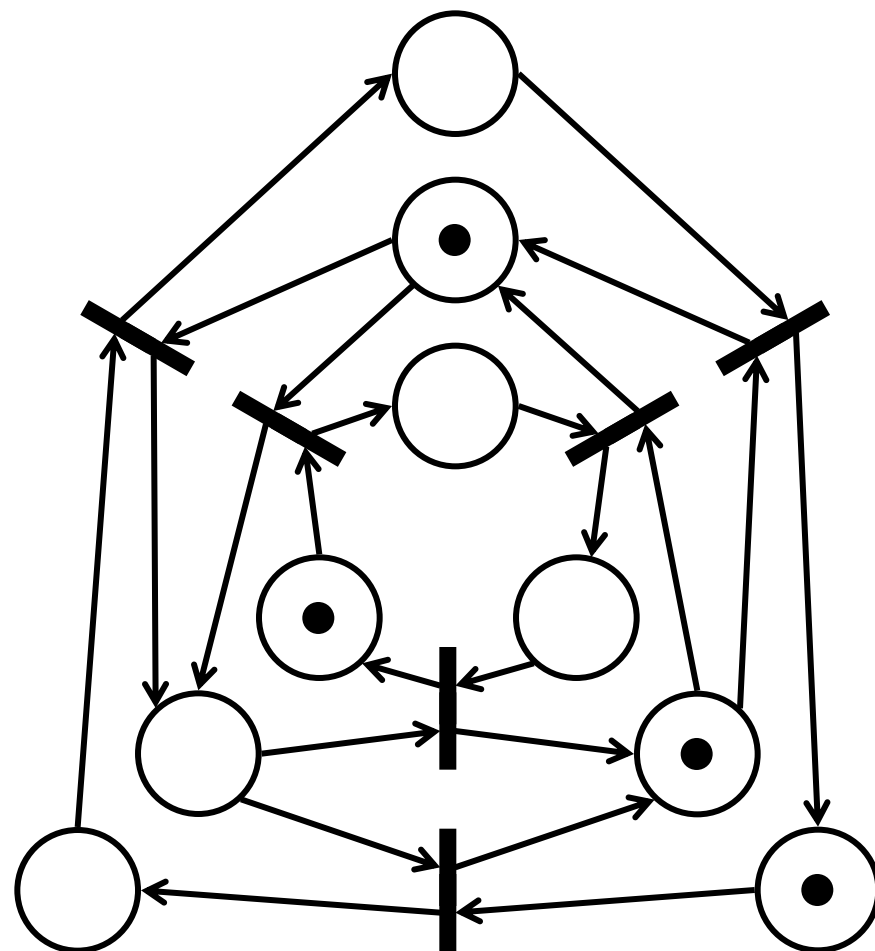
Strukturális B-fairség feltétele

- Egy strukturálisan korlátos Petri háló a.c.s.a. strukturálisan B-fair, ha
 - konzisztens és csak egy minimális nemnegatív T-invariánsa van, vagy
 - nem konzisztens és nincs minimális nemnegatív T-invariánsa
- Minden erősen összekötött jelölt gráf strukturálisan B-fair

B-fair, de nem strukturálisan B-fair háló



élő és B-fair M_0



élő, de nem B-fair M_0

Összefoglalás

	Tulajdonság	Szükséges és elégséges feltétel
SB	Strukturálisan korlátos	$\exists \vec{\mu} > 0, \mathbf{W}\vec{\mu} \leq 0$ (vagy $\nexists \vec{\sigma} > 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \underset{\neq}{\geq} 0$)
CN	Konzervatív	$\exists \vec{\mu} > 0, \mathbf{W}\vec{\mu} = 0$ (vagy $\nexists \vec{\sigma}, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \underset{\neq}{\geq} 0$)
PCN	Részlegesen konzervatív	$\exists \vec{\mu} \underset{\neq}{\geq} 0, \mathbf{W}\vec{\mu} = 0$
RP	Ismételhető	$\exists \vec{\sigma} > 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0$
PRP	Részlegesen ismételhető	$\exists \vec{\sigma} \underset{\neq}{\geq} 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \geq 0$
CS	Konzisztens	$\exists \vec{\sigma} > 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} = 0$ (vagy $\nexists \vec{\mu}, \mathbf{W}\vec{\mu} \underset{\neq}{\geq} 0$)
PCS	Részlegesen konzisztens	$\exists \vec{\sigma} \underset{\neq}{\geq} 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} = 0$

További strukturális tulajdonságok

Ha	Akkor
N strukturálisan korlátos és strukturálisan élő	N konzervatív és konzisztens.
$\exists \vec{\mu} \geq 0, \mathbf{W} \vec{\mu} \underset{\neq}{\leq} 0$	Létezik nem élő M_0 N -hez. N nem konzisztens.
$\exists \vec{\mu} \geq 0, \mathbf{W} \vec{\mu} \underset{\neq}{\geq} 0$	(N, M_0) nem korlátos egy élő M_0 esetén. N nem konzisztens.
$\exists \vec{\sigma} \geq 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \underset{\neq}{\leq} 0$	Létezik nem élő M_0 strukturálisan korlátos N -hez. N nem konzisztens.
$\exists \vec{\sigma} \geq 0, \mathbf{W}^T \vec{\sigma} \underset{\neq}{\geq} 0$	N nem strukturálisan korlátos. N nem konzervatív.